



PATENT APPLICATION

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re application of

Docket No: Q77734

Bernard BESSERER, et al.

Appln. No.: 10/671,711

Group Art Unit: 2857

Confirmation No.: 2026

Examiner: Not Yet Assigned

Filed: September 29, 2003

For: A METHOD AND APPARATUS FOR LOCATING AN EDGE DISPOSED AT THE JUNCTION BETWEEN TWO SUBSTANTIALLY PLANE SURFACES

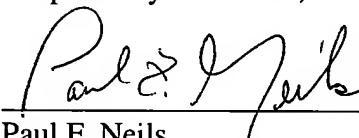
SUBMISSION OF PRIORITY DOCUMENT

Commissioner for Patents
P.O. Box 1450
Alexandria, VA 22313-1450

Sir:

Submitted herewith is a certified copy of the priority document on which a claim to priority was made under 35 U.S.C. § 119. The Examiner is respectfully requested to acknowledge receipt of said priority document.

Respectfully submitted,



Paul F. Neils
Registration No. 33,102

SUGHRUE MION, PLLC
Telephone: (202) 293-7060
Facsimile: (202) 293-7860

WASHINGTON OFFICE
23373
CUSTOMER NUMBER

Enclosures: French Application No. 02 12 896 dated October 16, 2002

Date: February 19, 2004

Attorney Docket No.: Q77734





10/671,711
Conf # 2026
BESSERER et al
filed 9/29/2003
Priority doc. 1 of 1

BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ - CERTIFICAT D'ADDITION

COPIE OFFICIELLE

Le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle certifie que le document ci-annexé est la copie certifiée conforme d'une demande de titre de propriété industrielle déposée à l'Institut.

Fait à Paris, le 03 OCT. 2003

Pour le Directeur général de l'Institut
national de la propriété industrielle
Le Chef du Département des brevets

Martine PLANCHE

INSTITUT
NATIONAL DE
LA PROPRIETE
INDUSTRIELLE

SIEGE
26 bis, rue de Saint Petersbourg
75800 PARIS cedex 08
Téléphone : 33 (0)1 53 04 53 04
Télécopie : 33 (0)1 53 04 45 23
www.inpi.fr



INSTITUT
NATIONAL DE
LA PROPRIÉTÉ
INDUSTRIELLE

26 bls, rue de Saint Pétersbourg
75800 Paris Cedex 08
Téléphone : 33 (1) 53 04 53 04 Télécopie : 33 (1) 42 94 86 54

BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ

Code de la propriété intellectuelle - Livre VI

N° 11354°02

REQUÊTE EN DÉLIVRANCE

page 1/2

Cet imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire

08 540 G W / 010801

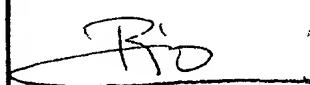
REMISE DES PIÈCES DATE 02 12 896 LIEU N° D'ENREGISTREMENT 16 OCT. 2002 NATIONAL ATTRIBUÉ PAR L'INPI DATE DE DÉPÔT ATTRIBUÉE PAR L'INPI 16 OCT 2002 Vos références pour ce dossier (facultatif) A30383/PB/IB 0212896		Réervé à l'INPI												
1 NOM ET ADRESSE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE À QUI LA CORRESPONDANCE DOIT ÊTRE ADRESSÉE ALSTOM LEGAL - intellectual Property - Patents 25, avenue Kléber 75116 PARIS/FR														
Confirmation d'un dépôt par télécopie <input type="checkbox"/> N° attribué par l'INPI à la télécopie 2 NATURE DE LA DEMANDE <input checked="" type="checkbox"/> Cochez l'une des 4 cases suivantes <ul style="list-style-type: none"> <input checked="" type="checkbox"/> Demande de brevet <input type="checkbox"/> Demande de certificat d'utilité <input type="checkbox"/> Demande divisionnaire <input type="checkbox"/> Demande de brevet initiale ou demande de certificat d'utilité initiale <input type="checkbox"/> Transformation d'une demande de brevet européen Demande de brevet initiale 														
3 TITRE DE L'INVENTION (200 caractères ou espaces maximum) Procédé et dispositif pour la localisation d'un rebord disposé à la jonction de deux surfaces globalement planes.														
4 DÉCLARATION DE PRIORITÉ OU REQUÊTE DU BÉNÉFICE DE LA DATE DE DÉPÔT D'UNE DEMANDE ANTÉRIEURE FRANÇAISE <table border="1" style="float: right; margin-right: 10px;"> <tr> <td>Pays ou organisation</td> <td>Date</td> <td>N°</td> </tr> <tr> <td>Pays ou organisation</td> <td>Date</td> <td>N°</td> </tr> <tr> <td>Pays ou organisation</td> <td>Date</td> <td>N°</td> </tr> <tr> <td colspan="3"><input type="checkbox"/> S'il y a d'autres priorités, cochez la case et utilisez l'imprimé «Suite»</td> </tr> </table>			Pays ou organisation	Date	N°	Pays ou organisation	Date	N°	Pays ou organisation	Date	N°	<input type="checkbox"/> S'il y a d'autres priorités, cochez la case et utilisez l'imprimé «Suite»		
Pays ou organisation	Date	N°												
Pays ou organisation	Date	N°												
Pays ou organisation	Date	N°												
<input type="checkbox"/> S'il y a d'autres priorités, cochez la case et utilisez l'imprimé «Suite»														
5 DEMANDEUR (Cochez l'une des 2 cases) <input checked="" type="checkbox"/> Personne morale <input type="checkbox"/> Personne physique														
Nom ou dénomination sociale ALSTOM Prénoms Forme juridique Société Anonyme N° SIREN 3 8 9 0 5 8 4 4 7 Code APE-NAF Domicile ou siège Rue 25, avenue Kléber Rue Code postal et ville 7 5 1 1 6 PARIS Pays FRANCE Nationalité FRANCAISE N° de téléphone (facultatif) 01 47 55 20 00 N° de télécopie (facultatif) 01 47 55 23 57 Adresse électronique (facultatif)														
<input type="checkbox"/> S'il y a plus d'un demandeur, cochez la case et utilisez l'imprimé «Suite»														

Remplir impérativement la 2^{me} page

**BREVET D'INVENTION
CERTIFICAT D'UTILITÉ**

REQUÊTE EN DÉLIVRANCE
page 2/2

BR2

REMISE DES PIÈCES DATE 0212896 LIEU N° D'ENREGISTREMENT NATIONAL ATTRIBUÉ PAR L'INPI		Réservé à l'INPI <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; text-align: center;"> INPI 16 OCT. 2002 </div>	08 540 9 W / 010901
Vos références pour ce dossier: (facultatif) 16 OCT 2002 6 MANDATAIRE (s'il y a lieu) Nom 0212896 Prénom Michel Cabinet ou Société ALSTOM LEGAL - Intellectual Property			
N °de pouvoir permanent et/ou de lien contractuel			
Adresse	Rue	25, avenue Kléber	
	Code postal et ville	75116 PARIS	
	Pays	FRANCE	
N° de téléphone (facultatif) N° de télécopie (facultatif) Adresse électronique (facultatif)		01 47 55 20 00 01 47 55 23 57	
7 INVENTEUR (S)		Les inventeurs sont nécessairement des personnes physiques	
Les demandeurs et les inventeurs sont les mêmes personnes		<input type="checkbox"/> Oui <input checked="" type="checkbox"/> Non : Dans ce cas remplir le formulaire de Désignation d'inventeur(s)	
8 RAPPORT DE RECHERCHE		Uniquement pour une demande de brevet (y compris division et transformation)	
Établissement immédiat ou établissement différé		<input checked="" type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	
Paiement échelonné de la redevance (en deux versements)		Uniquement pour les personnes physiques effectuant elles-mêmes leur propre dépôt <input type="checkbox"/> Oui <input checked="" type="checkbox"/> Non	
9 RÉDUCTION DU TAUX DES REDEVANCES		Uniquement pour les personnes physiques <input type="checkbox"/> Requise pour la première fois pour cette invention (joindre un avis de non-imposition) <input type="checkbox"/> Obtenu antérieurement à ce dépôt pour cette invention (joindre une copie de la décision d'admission à l'assistance gratuite ou indiquer sa référence) : AG <input type="text"/>	
Si vous avez utilisé l'imprimé «Suite», indiquez le nombre de pages jointes			
10 SIGNATURE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE (Nom et qualité du signataire) Michel GOSSE Ingénieur Brevets		VISA DE LA PRÉFECTURE OU DE L'INPI 	

L'invention se rapporte à un procédé et à un dispositif pour la localisation dans un plan de référence d'un rebord disposé à la jonction de deux surfaces sensiblement planes et notamment à un procédé et à un dispositif pour la localisation d'un nez de quai par rapport à un véhicule ferroviaire. L'invention se rapporte également à un 5 procédé de guidage utilisant un tel procédé de localisation et notamment à un procédé de guidage d'une marche mobile de véhicule ferroviaire par rapport à un nez de quai.

Il est connu dans le domaine des véhicules ferroviaires d'utiliser des marches mobiles pour faciliter l'embarquement et le débarquement des voyageurs sur un quai, de telles 10 marches pouvant posséder une course contrôlée automatiquement aux moyens de télémètres afin d'optimiser l'espace final résultant entre la marche et le quai. Un tel dispositif est par exemple divulgué dans le document US 6 341 563 qui décrit un système pour le contrôle d'une marche mobile vis-à-vis d'un quai dans lequel deux télémètres, constitués chacun d'un ensemble émetteur + capteur à ultrasons, sont 15 utilisés pour mesurer la distance entre la marche mobile et le quai par un procédé de triangulation. Toutefois, la localisation du quai par un procédé de localisation présente l'inconvénient de ne pas permettre une localisation très précise du nez du quai et nécessite de plus que les deux télémètres à ultrasons soient suffisamment éloignés du quai et suffisamment distants l'un de l'autre pour donner un résultat 20 exploitable. En effet, ainsi que cela est représenté sur la figure 1, le procédé de triangulation permet, au moyen de deux télémètres T à ultrasons portés par le véhicule, de localiser un point P' correspondant à l'intersection des deux cercles représentant la distance à l'obstacle mesurée par chacun des télémètres. Conformément à la figure 1, le point P' obtenu par le procédé de triangulation donne 25 une approximation acceptable du point P correspondant au nez du quai lorsque les deux télémètres à ultrasons sont suffisamment éloignés l'un de l'autre. Cependant, lorsque les deux télémètres T sont proches l'un de l'autre, ainsi que cela est représenté sur la figure 2, les deux cercles représentant la distance à l'obstacle mesurée par les télémètres peuvent ne pas se recouper et le procédé de triangulation 30 ne permet plus d'obtenir une mesure de la position du point P'.

Aussi, un but de la présente invention est de proposer un procédé et un dispositif qui permettent de localiser avec une bonne précision le nez d'un quai par rapport à un véhicule ferroviaire. Un autre but de l'invention est de proposer un procédé de localisation qui puisse fonctionner avec des télémètres disposés à proximité les uns des autres.

5 A cet effet, l'invention a pour objet un procédé pour la localisation dans un plan de référence d'un rebord disposé à la jonction de deux surfaces globalement planes, le plan de référence étant sensiblement perpendiculaire à ces surfaces, caractérisé en ce qu'il comporte les étapes suivantes :

- 10 10 a) émission d'ondes à partir d'au moins un émetteur disposé dans le plan de référence, l'émetteur possédant un angle solide d'émission permettant aux ondes émises d'atteindre au moins partiellement les deux surfaces de part et d'autre du rebord,
- 15 b) réception au niveau d'au moins deux récepteurs des échos des ondes émises par l'émetteur, les récepteurs étant disposés dans le plan de référence de telle manière que l'un des récepteurs reçoit essentiellement les ondes réfléchis par l'une des surfaces tandis que l'autre récepteur reçoit essentiellement les signaux réfléchis par l'autre surface, la position dans le plan de référence des récepteurs et de l'émetteur dans le plan de référence étant connue par construction,
- 20 c) détermination par l'analyse de l'énergie du signal reçu par chaque récepteur de la valeur de l'angle d'inclinaison entre l'axe principal d'émission de l'émetteur et la normale à la surface ayant réfléchi les ondes captées par le récepteur.
- 25 d) calcul de la position, dans le plan de référence, du point d'impact des ondes sur chaque surface en mesurant le temps de parcours du signal émis par l'émetteur et reçu par chaque récepteur,
- 30 e) localisation du rebord dans le plan de référence par le calcul du point correspondant à l'intersection des droites passant respectivement par les points d'impact sur les deux surfaces et faisant un angle avec l'axe principal d'émission de l'émetteur correspondant à l'angle d'inclinaison calculé au cours de l'étape c) pour cette surface.

Selon des modes particuliers de réalisation, le procédé de localisation selon l'invention peut comprendre l'une ou plusieurs des caractéristiques suivantes prises isolément ou selon toutes les combinaisons techniquement possibles :

- au cours de l'étape c), l'angle d'inclinaison entre l'axe principal d'émission de l'émetteur et la normale à la surface ayant réfléchi les ondes captées par le récepteur est déterminé par le calcul de la pente de la courbe représentative de l'énergie normalisée du signal reçu dans le temps par le récepteur, cette pente de la courbe étant fonction de l'angle d'inclinaison et répondant à une relation déterminée préalablement par des mesures expérimentales,
- 5 - l'émetteur et les récepteurs sont ultrasonores,
- le rebord est le nez d'un quai d'embarquement et le plan de référence est porté par un véhicule ferroviaire comportant une marche mobile,
- les ondes sont émises à partir d'un unique émetteur disposé à mi-chemin entre deux récepteurs en étant aligné avec ces derniers.
- 10
- 15 L'invention concerne également un dispositif pour la localisation dans un plan de référence d'un rebord disposé à la jonction de surfaces globalement planes au moyen du procédé précédemment décrit, caractérisé en ce qu'il comporte au moins un émetteur et au moins deux récepteurs disposés dans le plan de référence, l'émetteur possédant un angle solide d'émission permettant aux ondes émises par l'émetteur d'atteindre au moins partiellement les deux surfaces de part et d'autre du rebord, les récepteurs étant disposés dans le plan de référence de sorte que l'un des récepteurs reçoit essentiellement les signaux réfléchis par l'une des surfaces tandis que l'autre récepteur reçoit essentiellement les signaux réfléchis par l'autre surface, la position de l'émetteur et des récepteurs dans le plan de référence étant connue par construction.
- 20
- 25

Selon des modes particuliers de réalisation, le dispositif de localisation selon l'invention peut comprendre l'une ou plusieurs des caractéristiques suivantes prises isolément ou selon toutes les combinaisons techniquement possibles :

- le rebord est le nez d'un quai d'embarquement et le plan de référence est porté par un véhicule ferroviaire comportant une marche mobile ;
- 30

- la marche mobile supporte un unique émetteur et deux récepteurs disposés dans un plan perpendiculaire à l'axe longitudinal du véhicule ferroviaire, les récepteurs étant disposés de part et d'autre de l'émetteur en étant alignés sur une droite inclinée par rapport à la verticale ;
- 5 - la droite sur laquelle sont alignés les récepteurs et l'émetteur est inclinée de l'ordre de 30° par rapport à la verticale ;
- les émetteur et récepteurs sont des transducteurs ultrasonores.

10 L'invention concerne également un procédé pour le guidage d'un élément mobile par rapport à un rebord disposé à la jonction de deux surfaces globalement planes, caractérisé en ce qu'il comporte une étape de localisation dans laquelle le rebord est localisé au moyen du procédé de localisation précédemment décrit.

15 Selon une autre caractéristique de procédé de guidage selon l'invention, l'étape de localisation est réalisée de manière itérative au cours du guidage de l'élément mobile par rapport au rebord.

20 Selon encore une autre caractéristique de procédé de guidage selon l'invention, l'élément mobile est une marche de véhicule ferroviaire et le rebord est le nez d'un quai, la marche supportant un unique émetteur et deux récepteurs disposés dans un plan perpendiculaire à l'axe longitudinal du véhicule ferroviaire, les récepteurs étant disposés de part et d'autre de l'émetteur en étant alignés sur une droite inclinée par rapport à la verticale.

25 Selon encore une autre caractéristique de l'invention, lorsque l'étape de localisation ne permet pas localiser le nez de quai, les temps de parcours des ondes émises par l'émetteur et reçues, après réflexion sur le quai, par les récepteurs sont comparés pour déterminer si la marche est située au-dessus ou au-dessous du nez de quai.

30 On comprendra mieux les buts, aspects et avantages de la présente invention, d'après la description donnée ci-après d'un mode particulier de réalisation de l'invention, présenté à titre d'exemple non limitatif, en se référant aux dessins annexés, dans lesquels :

- les figures 1 et 2 sont des vues illustrant schématiquement le principe de localisation par triangulation selon l'art antérieur précédemment décrit;

- la figure 3 est une vue en coupe dans un plan vertical, d'une marche escamotable de véhicule ferroviaire en position repliée, cette marche étant équipée d'un dispositif de localisation et de guidage par rapport au nez de quai selon l'invention ;
- 5 - la figure 4 est en vue similaire à la figure 3 lorsque la marche escamotable est déployée ;
- la figure 5 est un graphe illustrant la forme générale de la tension du signal fourni dans le temps par l'un des transducteurs récepteurs du dispositif de localisation selon l'invention lorsqu'il reçoit l'écho d'une onde émise par un émetteur ;
- 10 - la figure 6 est un graphe illustrant la forme générale de l'énergie du signal capté dans le temps par l'un des transducteurs récepteurs du dispositif de localisation selon l'invention lorsqu'il reçoit l'écho d'une onde émise par un émetteur ;
- la figure 7 est une vue schématique représentant partiellement un dispositif de localisation selon l'invention en regard de deux parois de réflexion inclinées différemment ;
- 15 - la figure 8 est une représentation schématique de l'énergie du signal capté par le récepteur du dispositif de localisation de la figure 7 en fonction de l'inclinaison de la paroi de réflexion ;
- la figure 9 est un schéma illustrant géométriquement la détermination de la position du nez de quai lors de la dernière étape du procédé de localisation selon l'invention.
- 20

Pour faciliter la lecture du dessin, seuls les éléments nécessaires à la compréhension de l'invention ont été représentés. Les mêmes éléments portent les mêmes références d'une figure à l'autre.

- 25 Les figures 3 et 4 représentent la partie inférieure d'un véhicule ferroviaire 3 arrêté à proximité d'un quai 2, ce véhicule comportant une marche 1 escamotable munie d'un dispositif de localisation selon l'invention. Dans la suite de la description, seul le mécanisme supportant un côté de la marche 1 escamotable sera décrit en relation avec les figures 3 et 4, la marche 1 comportant un mécanisme similaire de l'autre côté.
- 30

Conformément à la figure 3, la marche 1 est formée par un plateau horizontal présentant un bord avant sur lequel est rattaché un dispositif de localisation constitué par une paroi instrumentée 10. La paroi instrumentée 10 s'étend sous la marche 1 en faisant un angle de l'ordre de 30° par rapport à la verticale et supporte un système de 5 télémétrie ultrasonore constitué de deux récepteurs R1 et R2 et d'un émetteur E. L'émetteur E et les récepteurs R1 et R2 sont par exemple des transducteurs ultrasonores étanches de la société Murata respectivement de type MA40E7S et de type MA40E7R. De tels transducteurs émetteur ou récepteur ultrasonores présentent l'avantage de posséder respectivement un angle solide d'émission et de réception de 10 60° environ.

Les récepteurs R1 et R2 sont disposés respectivement en bordure du bord supérieur et inférieur de la paroi instrumentée 10 et l'émetteur E est disposé à mi-chemin entre ces deux récepteurs R1 et R2. Les faces arrières des récepteurs R1 et R2 et de l'émetteur E sont accolées contre la paroi instrumentée 10 de sorte que l'axe du cône 15 d'émission de l'émetteur E et l'axe du cône de réception de chaque récepteur R1 et R2 sont inclinés par rapport à l'horizontal de 30° vers le bas. L'émetteur E et les récepteurs R1 et R2 sont reliés à un calculateur, non représenté, réalisant le traitement des signaux mesurés.

La marche 1 est supportée à chacune de ses extrémités latérales par deux bielles 4 en 20 forme de col de cygne, les têtes de ces deux bielles 4 étant fixées respectivement à proximité du bord avant et arrière de la marche 1 au moyen d'une articulation 4a. Chaque bieille 4 comporte également un pied relié par une articulation 4b à un chariot 7 se déplaçant dans une glissière horizontale 17 fixée sous le véhicule 3 par deux 25 pattes de fixations 11. La bieille 4 qui est reliée à la partie arrière de la marche 1 est solidaire d'un levier 5 s'étendant perpendiculairement au pied de la bieille, l'extrémité de ce levier 5 étant fixée à la tête d'un vérin électrique 6 dont le pied est fixé au chariot 7. Conformément à la figure 4, le déplacement de la tige du vérin électrique 6 assure l'entraînement en rotation de la bieille 4 arrière qui s'accompagne d'un déplacement vertical de la marche 1.

30 Le déplacement horizontal de la marche 1 peut être contrôlé indépendamment du mouvement des bielles 4 par le déplacement du chariot 7 dans la glissière

horizontale 17, l'extrémité arrière du chariot 7 étant reliée par une cornière à une crémaillère à vis sans fin 8 entraînée en translation par une roue reliée à un moteur électrique 9 porté par la glissière 17.

Le procédé de localisation de la marche 1 par rapport au quai 2 va maintenant être
5 décrit

Conformément aux figures 3 et 4, une ou plusieurs ondes ultrasonores sont émises en direction du quai 2 à partir de l'émetteur E de la marche 1 mobile lorsque le véhicule ferroviaire se trouve arrêté dans une gare de voyageur. Compte tenu de l'angle solide d'émission de l'émetteur E de l'ordre de 60° représenté en pointillé sur les figures,
10 les ondes émises par l'émetteur E atteignent généralement le nez P du quai 2 et sont réfléchies à la fois par la face supérieure 2a du quai 2 et par sa face latérale 2b. L'écho de ces ondes, après réflexion sur le quai 2, est mesuré au niveau des récepteurs R1 et R2, ces derniers possédant un angle solide de réception de l'ordre de 60° représenté en pointillé sur les figures.

15 Un exemple de la forme du signal fourni dans le temps par les récepteurs R1 ou R2 est représenté sur la figure 5. Conformément à cette figure, un pic d'ondes se traduisant par un pic de tension est mesuré par les récepteurs R1 ou R2. A l'aide d'un calculateur de traitement, les signaux mesurés par les récepteurs R1 et R2 sont intégrés en temps réel, puis normalisés par rapport à l'énergie totale reçue par le
20 récepteur correspondant, pour obtenir une courbe de l'énergie du signal mesuré comprise entre 0 et 100 % telle que représentée sur la figure 6.

Dans une étape suivante du procédé, le calculateur de traitement détermine la pente de la courbe de l'énergie normalisée mesurée au niveau de chacun des capteurs R1 et R2 en calculant la pente de la droite passant par exemple par les points e1 et e2 pour
25 lesquels l'énergie est respectivement égale à 10 % et à 90 % de l'énergie totale mesurée. A partir de la valeur de pente de la courbe de l'énergie normalisée correspondant aux récepteurs R1 et R2, le calculateur en déduit respectivement les angles α_1 et α_2 que font les normales aux surfaces de réflexion des ondes par rapport à l'axe du cône d'émission de l'émetteur E. La valeur de chacun de ces angles α_1 et
30 α_2 est calculée à l'aide d'une équation donnant la valeur de l'angle α en fonction de

la pente de la courbe de l'énergie normalisée, cette équation étant obtenue préalablement en mesurant expérimentalement les différentes pentes de la courbe de l'énergie normalisée pour chacun des récepteurs R1 et R2 lorsque la paroi instrumentée 10 est placée devant une surface de réflexion présentée suivant 5 différentes inclinaisons.

En effet, la demanderesse s'est rendu compte que la courbe de l'énergie normalisée est sensiblement constante pour un récepteur donné et que la pente de la courbe de l'énergie est fonction de l'angle que fait la surface de réflexion par rapport à l'émetteur. A titre d'exemple, en se référant à la figure 7, lorsque l'onde émise par 10 l'émetteur E est réfléchie par une surface s1 perpendiculaire à l'axe du cône d'émission, la courbe de l'énergie normalisée mesurée à l'aide du capteur R2 est semblable à la courbe c1 représentée sur la figure 8 et lorsque l'onde émise par l'émetteur E est réfléchie par une surface s2 faisant un angle α avec la surface s1, la courbe de l'énergie normalisée mesurée à l'aide du capteur R1 est semblable à la 15 courbe c2.

Dans une autre étape du procédé, le calculateur détermine les coordonnées du principal point d'impact des ondes avec la surface du quai 2 ayant réfléchi les ondes. Conformément à la figure 9, la détermination des coordonnées de ce point d'impact est réalisée en estimant que le point d'impact ayant réfléchi la plus grande partie des 20 ondes émises se trouve sur la médiatrice du segment formé par l'émetteur E et le récepteur R1 ou R2 correspondant, soit en se référant à la figure, le point S pour le récepteur R1 et le point V pour le récepteur R2. Les coordonnées du point S peuvent être déterminées en estimant que le temps de parcours que met l'onde qui est émise par l'émetteur E, puis réfléchie au niveau du point S pour être enfin mesurée par le récepteur R1 correspond sensiblement au temps de parcours mesuré pour $e3=50\%$ 25 sur la courbe de l'énergie normalisée mesurée par le capteur R1. A ce temps de parcours correspond une distance d1 obtenue en divisant le temps de parcours par la vitesse de propagation de l'onde ultrasonore. De la même façon, les coordonnées du point V sont déterminées en estimant que le temps de parcours que met l'onde qui est émise par l'émetteur E, puis réfléchie au niveau du point V pour être enfin mesurée 30 par le récepteur R2 correspond sensiblement au temps de parcours mesuré pour

$e3=50\%$ sur la courbe de l'énergie normalisée mesurée par le capteur R2. A ce temps de parcours correspond une distance d2 obtenue en divisant le temps de parcours par la vitesse de propagation de l'onde ultrasonore.

La distance f séparant les récepteurs R1 et R2 de l'émetteur E étant connue par 5 construction, les coordonnées des points S et V dans le référentiel xR1y peuvent s'écrire par approximation :

$$S = \begin{cases} xs \approx d1/2 \\ ys = f/2 \end{cases}$$

$$V = \begin{cases} xv \approx d2/2 \\ yv = 3 * f/2 \end{cases}$$

A partir de la connaissance des coordonnées des points S et V, le calculateur 10 détermine alors par simple construction géométrique les coordonnées du point N correspondant à l'intersection de la droite D1 passant par S de pente α_1 avec la droite D2 passant par V de pente α_2 , où α_1 et α_2 sont les angles déterminés lors de l'étape précédente du procédé. Les coordonnées du point N ainsi obtenues donne une bonne estimation de la position du nez P du quai 2.

15 Un tel procédé de localisation présente l'avantage de permettre la localisation précise d'un nez de quai avec des récepteurs et des émetteurs disposés à proximité les uns des autres. Le dispositif de localisation selon l'invention présente également l'avantage de ne nécessiter qu'un seul émetteur et deux récepteurs pour fonctionner.

20 L'invention concerne également un procédé de guidage de la marche 1 intégrant le procédé de localisation du nez de quai P précédemment décrit de façon à amener la marche 1 dans une position optimisée par rapport au nez de quai P.

Un tel procédé de guidage de la marche 1 utilise avantageusement le procédé de localisation précédemment décrit de manière itérative pour connaître à chaque instant la position de la marche 1 par rapport au nez de quai P et agit en conséquence sur le 25 vérin électrique 6 et le moteur 9 contrôlant respectivement la hauteur et la position latérale de la marche 1 pour amener cette dernière dans la position recherchée.

Dans un mode de réalisation préférentiel, le procédé de guidage prend également en compte les cas où le procédé de localisation ne permet pas d'obtenir les coordonnées du point N car la zone balayée par l'émetteur E n'atteint pas le nez P du quai 2. Un tel cas peut se produire lorsque le quai 2 est très haut et que la marche 1 se trouve 5 dans une position trop basse pour que les ondes émises par l'émetteur E puissent être réfléchies par la surface supérieure 2a du quai 2. Un tel cas peut également se produire lorsque le quai 2 est très bas et que la marche 1 se trouve dans une position trop haute pour que les ondes émises par l'émetteur E soient réfléchies par la face latérale 2b du quai 2.

10 Ces cas sont détectés par le procédé de guidage par une simple analyse des angles que font entre elles les droites D1 et D2 calculés par le procédé localisation, ces angles devant normalement toujours rester proches de 90°. Ainsi, lorsque les droites D1 et D2 du procédé de localisation forment entre elles un angle inférieur à une valeur seuil donnée, par exemple 60°, le procédé de guidage compare les temps de 15 parcours de l'onde émise par l'émetteur E et captée par les récepteurs R1 et R2 pour détecter si les ondes sont réfléchies par la surface supérieure 2a ou par la surface latérale 2b du quai 2. Lorsque le temps de parcours de l'onde captée par le récepteur R1 est inférieur au temps de parcours de l'onde captée par le récepteur R2, cela signifie que la paroi instrumentée 10 est en regard de la paroi latérale 2b du quai 2 et 20 le procédé de guidage commande le vérin électrique 6 afin de monter la marche 1 jusqu'à ce que la paroi instrumentée 10 puisse détecter le nez du quai 2. A l'inverse, lorsque le temps de parcours de l'onde captée par le récepteur R1 est supérieur au temps de parcours de l'onde captée par le récepteur R2, cela signifie que la paroi instrumentée 10 est au-dessus de la paroi supérieure 2a du quai 2 et le procédé de 25 guidage commande le vérin électrique 6 afin de descendre la marche 1 jusqu'à ce que la paroi instrumentée 10 puisse détecter le nez du quai 2.

Bien entendu, l'invention n'est nullement limitée au mode de réalisation décrit et illustré qui n'a été donné qu'à titre d'exemple. Des modifications restent possibles, notamment du point de vue de la constitution des divers éléments ou par substitution 30 d'équivalents techniques, sans sortir pour autant du domaine de protection de l'invention.

Ainsi, dans le mode de réalisation précédemment décrit l'angle d'inclinaison de la paroi instrumentée par rapport à la verticale a été choisi égale à 30° . Toutefois dans des variantes de réalisation cet angle pourra être modifié et sera préférentiellement compris entre 20 et 70° .

REVENDICATIONS

1) Procédé pour la localisation dans un plan de référence d'un rebord (P) disposé à la jonction de deux surfaces (2a, 2b) globalement planes, ledit plan de référence étant sensiblement perpendiculaire aux surfaces (2a, 2b), caractérisé en ce qu'il comporte les étapes suivantes :

5 - a) émission d'ondes à partir d'au moins un émetteur (E) disposé dans le plan de référence, ledit émetteur (E) possédant un angle solide d'émission permettant aux ondes émises d'atteindre au moins partiellement les deux surfaces (2a, 2b) de part et d'autre dudit rebord (P),

10 - b) réception au niveau d'au moins deux récepteurs (R1, R2) des échos des ondes émises par l'émetteur (E), lesdits récepteurs (R1, R2) étant disposés dans le plan de référence de telle manière que l'un des récepteurs reçoit essentiellement les ondes réfléchis par l'une des surfaces (2a, 2b) tandis que l'autre récepteur reçoit essentiellement les signaux réfléchis par l'autre surface, la position des récepteurs (R1, R2) et de l'émetteur (E) dans le plan de référence étant connue par construction,

15 - c) détermination par l'analyse de l'énergie du signal reçu par chaque récepteur (R1, R2) de la valeur de l'angle d'inclinaison (α_1, α_2) entre l'axe principal d'émission de l'émetteur (E) et la normale à la surface (2a, 2b) ayant réfléchi les ondes captées par ledit récepteur,

20 - d) calcul de la position dans le plan de référence du point d'impact (S, V) des ondes sur chaque surface (2a, 2b) en mesurant le temps de parcours du signal émis par l'émetteur (E) et reçu par chaque récepteur (R1, R2),

25 - e) localisation dudit rebord (P) dans le plan de référence par le calcul du point (N) correspondant à l'intersection des droites passant par les deux points d'impact (S, V) et faisant respectivement un angle (α_1, α_2) avec l'axe principal d'émission de l'émetteur (E).

2) Procédé pour la localisation selon la revendication 1, caractérisé en ce qu'au cours de l'étape c), l'angle d'inclinaison (α_1, α_2) est déterminé par le calcul de la

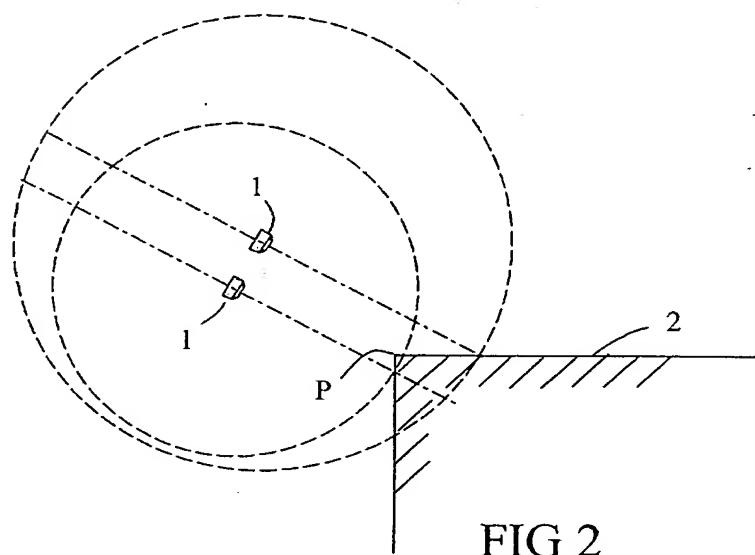
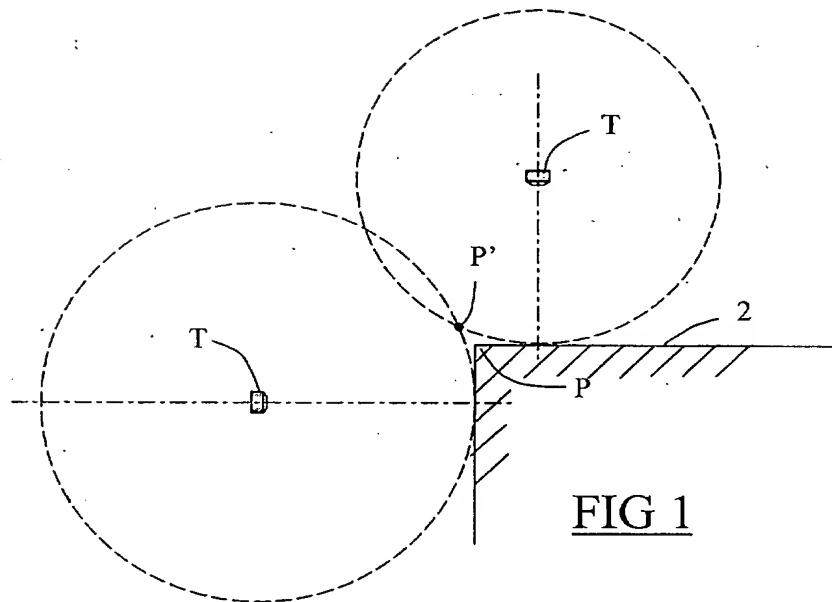
pente de la courbe représentative de l'énergie normalisée du signal reçu dans le temps par ledit récepteur, cette pente étant fonction de l'angle d'inclinaison (α_1, α_2) et répondant à une relation déterminée préalablement par des mesures expérimentales.

- 5 3) Procédé pour la localisation selon l'une quelconque des revendications 1 à 2, caractérisé en ce que l'émetteur (E) et les récepteurs (R1, R2) sont ultrasonores.
- 4) Procédé pour la localisation selon l'une quelconque des revendications 1 à 3, caractérisé en ce que ledit rebord (P) est le nez d'un quai d'embarquement (2) et le plan de référence est porté par un véhicule ferroviaire comportant une marche mobile (1).
- 10 5) Procédé pour la localisation selon l'une quelconque des revendications 1 à 4, caractérisé en ce que les ondes sont émises à partir d'un unique émetteur (E) disposé à mi-chemin entre deux récepteurs (R1, R2) en étant aligné avec ceux-ci.
- 6) Dispositif pour la localisation dans un plan de référence d'un rebord (P) disposé à 15 la jonction de deux surfaces (2a, 2b) au moyen du procédé selon l'une quelconque des revendications 1 à 5, caractérisé en qu'il comporte au moins un émetteur et au moins deux récepteurs disposés dans le plan de référence, ledit émetteur possédant un angle solide d'émission permettant aux ondes émises par ledit émetteur d'atteindre au moins partiellement les deux surfaces (2a,2b) de part et 20 d'autre dudit rebord (P), lesdits récepteurs (R1, R2) étant disposés dans le plan de référence de sorte que l'un des récepteurs (R1,R2) reçoit essentiellement les signaux réfléchis par l'une des surfaces (2a,2b) tandis que l'autre récepteur reçoit essentiellement les signaux réfléchis par l'autre surface, la position dudit émetteur (E) et desdits récepteurs (R1, R2) dans le plan de référence étant connue par 25 construction.
- 7) Dispositif pour la localisation selon la revendication 6, caractérisé en ce que le rebord (P) est le nez d'un quai d'embarquement (2) et le plan de référence est porté par un véhicule ferroviaire comportant une marche mobile (1).
- 8) Dispositif pour la localisation selon la revendication 7, caractérisé en ce que 30 ladite marche (1) mobile supporte un unique émetteur (E) et deux récepteurs

(R1, R2) disposés dans un plan perpendiculaire à l'axe longitudinal du véhicule ferroviaire, lesdits récepteurs (R1, R2) étant disposés de part et d'autre de l'émetteur (E) en étant alignés sur une droite inclinée par rapport à la verticale.

- 9) Dispositif pour la localisation selon la revendication 8, caractérisé en ce que 5 ladite droite sur laquelle sont alignés les récepteurs (R1, R2) et l'émetteur (E) est inclinée de l'ordre de 30° par rapport à la verticale.
- 10) Dispositif pour la localisation selon la revendication 9, caractérisé en ce que lesdits émetteur (E) et récepteurs (R1, R2) sont des transducteurs ultrasonores.
- 11) Procédé pour le guidage d'un élément mobile (1) par rapport à un rebord (P) 10 disposé à la jonction de deux surfaces (2a, 2b) globalement planes, caractérisé en ce qu'il comporte une étape de localisation dans laquelle le rebord (P) est localisé au moyen du procédé selon l'une quelconque des revendications 1 à 5.
- 12) Procédé pour le guidage selon la revendication 11, caractérisé en ce que ladite étape de localisation est réalisée de manière itérative au cours du guidage de 15 l'élément mobile (1) par rapport au rebord (P).
- 13) Procédé pour le guidage selon la revendication 12, caractérisé en ce que ledit élément mobile (1) est une marche de véhicule ferroviaire et le rebord (P) est le nez d'un quai (2), ladite marche (1) supportant un unique émetteur (E) et deux récepteurs (R1, R2) disposés dans un plan perpendiculaire à l'axe longitudinal du 20 véhicule ferroviaire, les récepteurs (R1, R2) étant disposés de part et d'autre de l'émetteur (E) en étant alignés sur une droite inclinée par rapport à la verticale.
- 14) Procédé pour le guidage selon la revendication 13, caractérisé en ce que lorsque 25 l'étape de localisation ne permet pas localiser le nez de quai (P), les temps de parcours des ondes émises par l'émetteur (E) et reçues, après réflexion sur le quai (2), par les récepteurs (R1, R2) sont comparés pour déterminer si la marche (1) est située au dessus ou au-dessous du nez de quai (P).

1 / 5



2 / 5

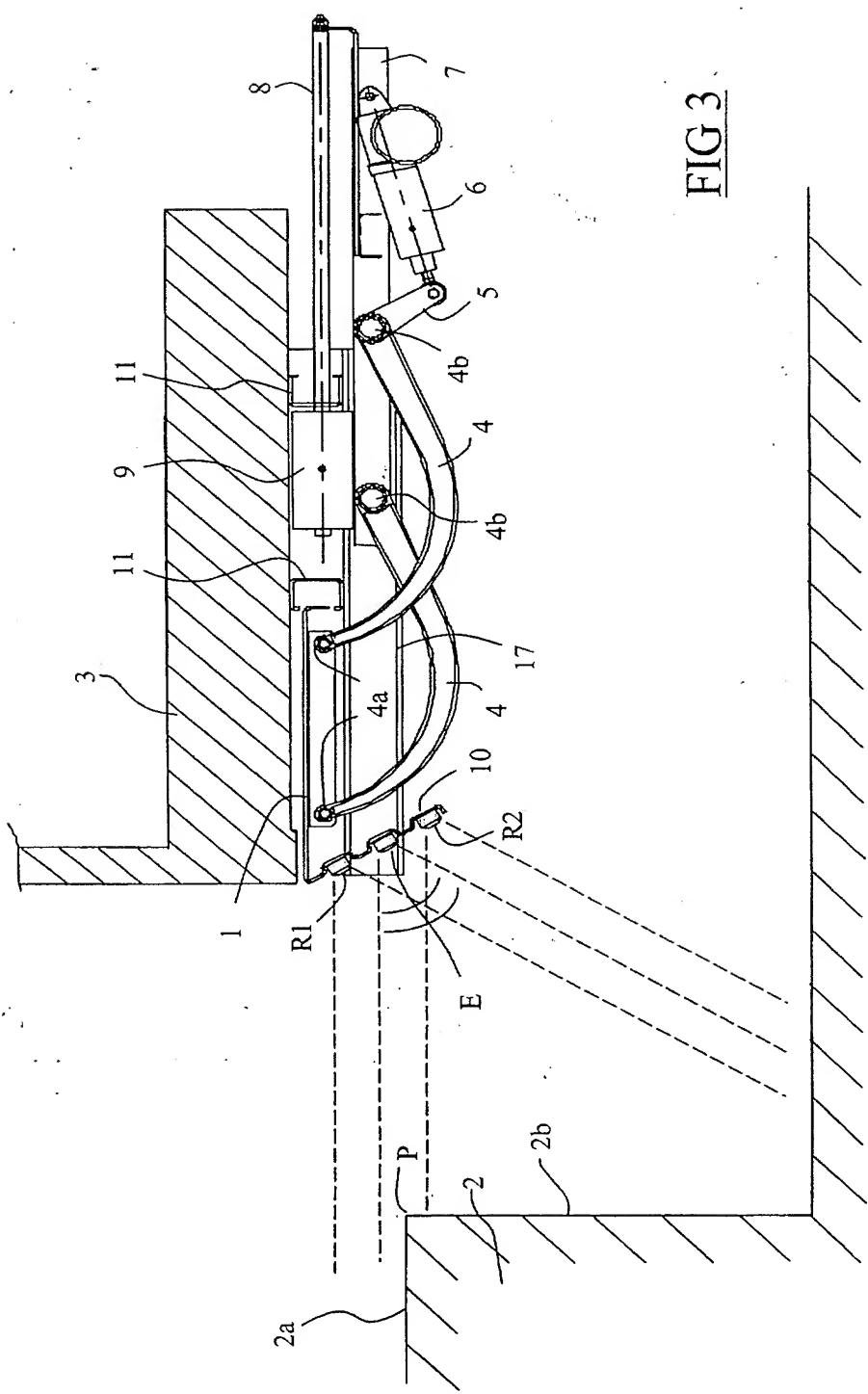
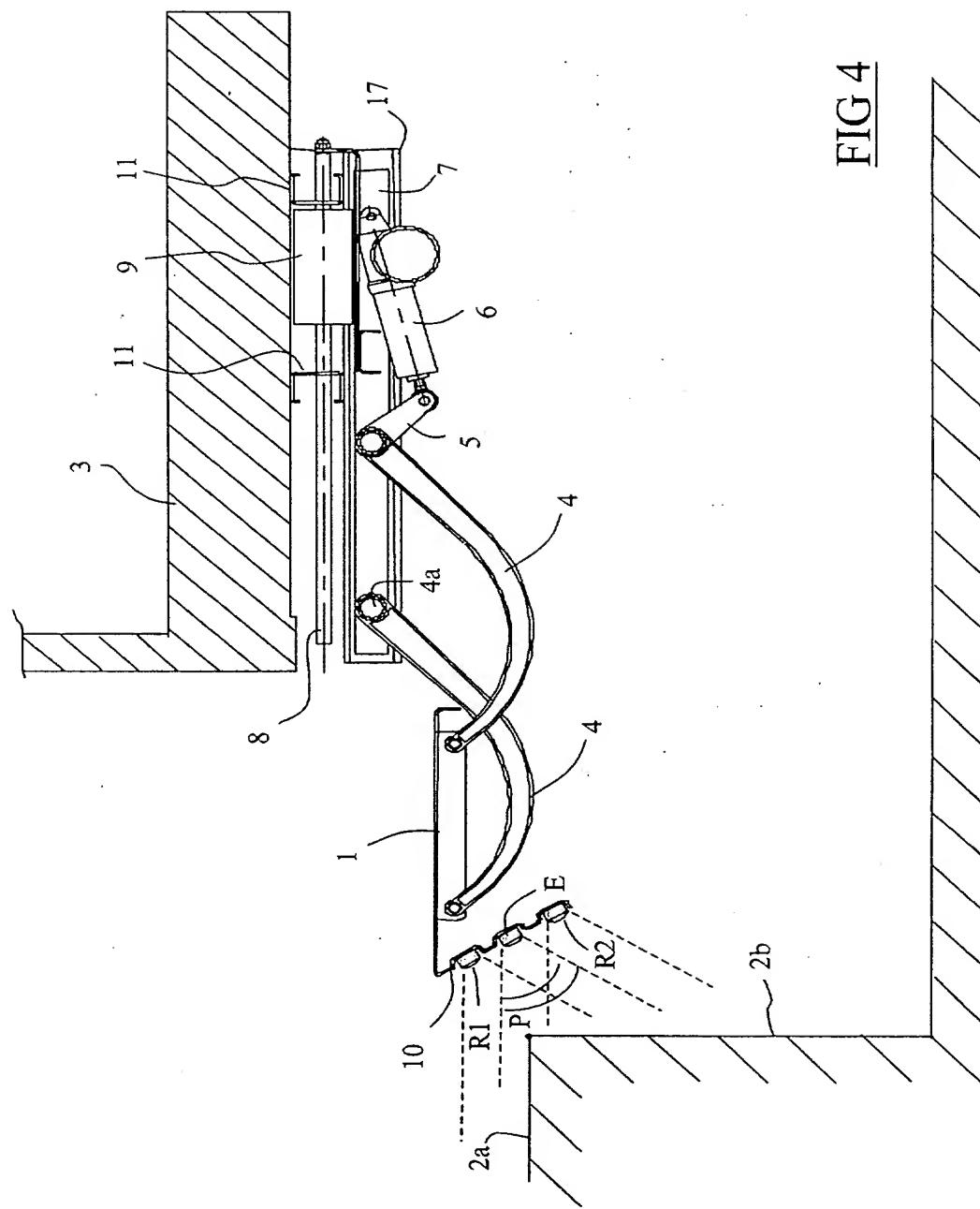
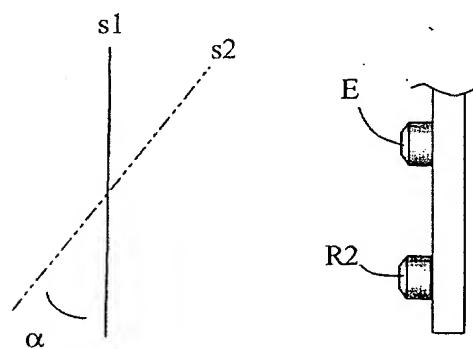
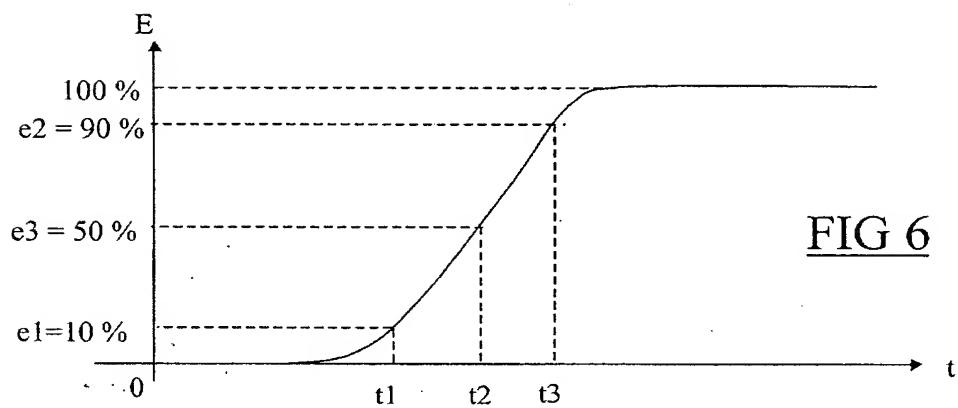
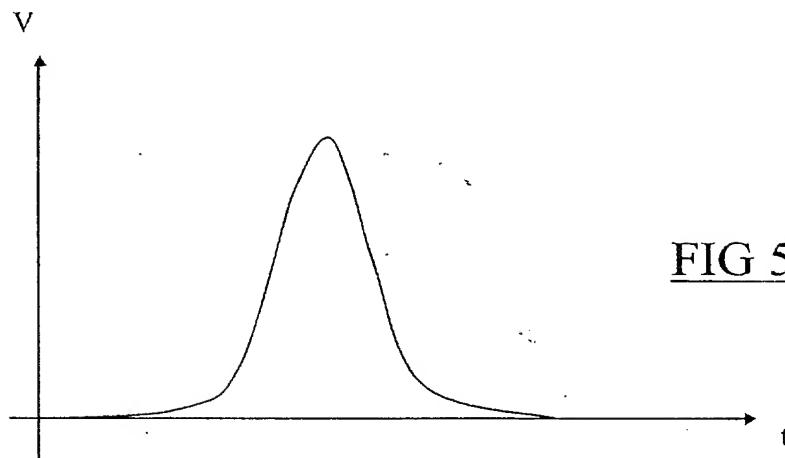


FIG 3

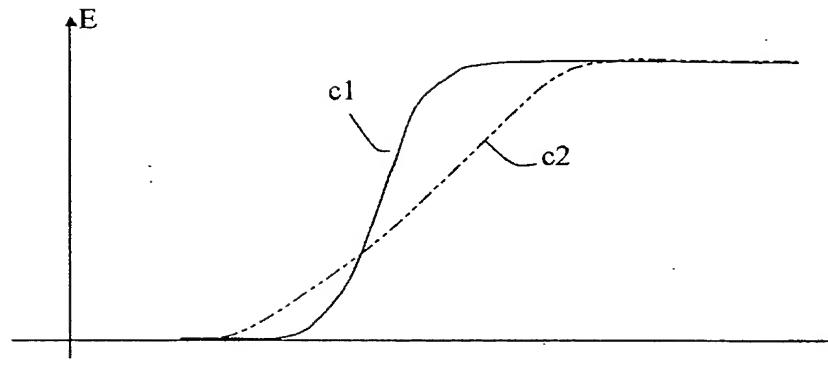
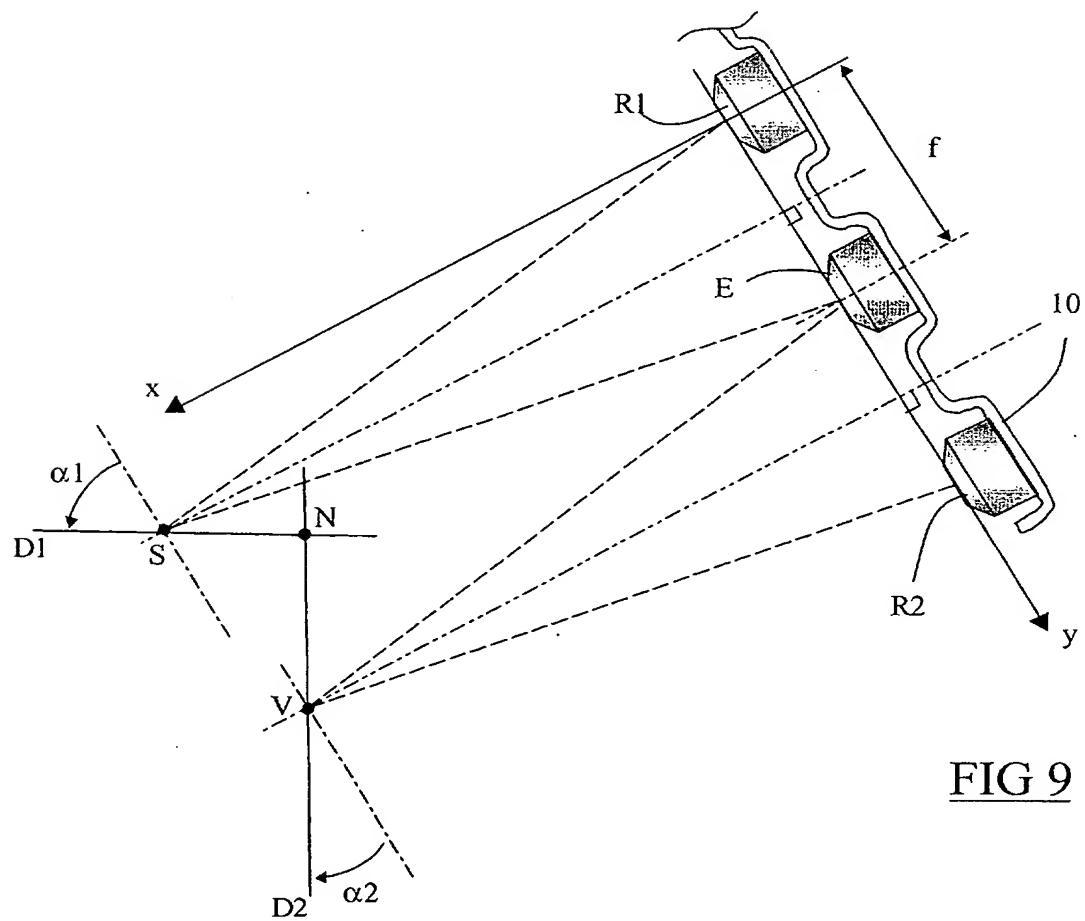
3 / 5



4 / 5



5 / 5

FIG 8FIG 9



DÉPARTEMENT DES BREVETS

26 bis, rue de Saint Pétersbourg
75800 Paris Cedex 08
Téléphone : 33 (1) 53 04 53 04 Télécopie : 33 (1) 42 94 86 54

BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ

Code de la propriété intellectuelle - Livre VI

N° 11235*03

DÉSIGNATION D'INVENTEUR(S) Page N° 1.../2...

(À fournir dans le cas où les demandeurs et les inventeurs ne sont pas les mêmes personnes)

Cet imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire

DB 113 @ W / 270601

Vos références pour ce dossier (facultatif)		A30383/PB/IB
N° D'ENREGISTREMENT NATIONAL		02 12 896
TITRE DE L'INVENTION (200 caractères ou espaces maximum)		
Procédé et dispositif pour la localisation d'un rebord disposé à la jonction de deux surfaces globalement planes.		
LE(S) DEMANDEUR(S) :		
ALSTOM 25, avenue Kléber 75116 PARIS / FRANCE		
DESIGNE(NT) EN TANT QU'INVENTEUR(S) :		
1 Nom		BESSERRER
Prénoms		Bernard
Adresse	Rue	8, rue de l'île Bouchard
	Code postal et ville	17000 LA ROCHELLE
Société d'appartenance (facultatif)		
2 Nom		FRELICOT
Prénoms		Carl
Adresse	Rue	18, rue de Berry
	Code postal et ville	17220 SAINTE-SOULLE
Société d'appartenance (facultatif)		
3 Nom		ROURE
Prénoms		Christian
Adresse	Rue	7, route de Soulages
	Code postal et ville	43500 CRAPONNE sur ARZON
Société d'appartenance (facultatif)		
S'il y a plus de trois inventeurs, utilisez plusieurs formulaires. Indiquez en haut à droite le N° de la page suivi du nombre de pages.		
DATE ET SIGNATURE(S) DU (DES) DEMANDEUR(S) OU DU MANDATAIRE (Nom et qualité du signataire)		



BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ

Code de la propriété intellectuelle - Livre VI

N° 11235*03

DÉPARTEMENT DES BREVETS

26 bis, rue de Saint Pétersbourg
75800 Paris Cedex 08
Téléphone : 33 (1) 53 04 53 04 Télécopie : 33 (1) 42 94 86 54

DÉSIGNATION D'INVENTEUR(S) Page N° 2.../2...

(À fournir dans le cas où les demandeurs et les inventeurs ne sont pas les mêmes personnes)

Cet imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire

DB 113 © W / 270601



Vos références pour ce dossier (facultatif)	A30383/PB/IB
N° D'ENREGISTREMENT NATIONAL	02 12 896
TITRE DE L'INVENTION (200 caractères ou espaces maximum) Procédé et dispositif pour la localisation d'un rebord disposé à la jonction de deux surfaces globalement planes.	

LE(S) DEMANDEUR(S) :

ALSTOM
25, avenue Kléber
75116 PARIS / FRANCE

DESIGNE(NT) EN TANT QU'INVENTEUR(S) :

1 Nom	TREGOAT	
Prénoms	Eric	
Adresse	Rue	74, rue d'Hauteville
	Code postal et ville	75010 PARIS
Société d'appartenance (facultatif)		
2 Nom		
Prénoms		
Adresse	Rue	
	Code postal et ville	11111
Société d'appartenance (facultatif)		
3 Nom		
Prénoms		
Adresse	Rue	
	Code postal et ville	11111
Société d'appartenance (facultatif)		

S'il y a plus de trois inventeurs, utilisez plusieurs formulaires. Indiquez en haut à droite le N° de la page suivie du nombre de pages.

DATE ET SIGNATURE(S)

DU (DES) DEMANDEUR(S)

OU DU MANDATAIRE

(Nom et qualité du signataire)

Michel GOSSE
Ingénieur Brevets

Paris, 12 Novembre 2002

